

COURS CHAPITRE VII CALCUL MATRICIEL 2017-2018

I) DÉFINITIONS :

1) Définitions

Une matrice est un tableau à double entrées où chaque élément du tableau est repéré par son indice de ligne i et son indice de colonne j .

On indique toujours en premier l'indice de ligne et en second l'indice de colonne.

On note : $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ pour exprimer que le tableau A possède n lignes et p colonnes et que ses éléments a_{ij} sont dans \mathbb{K} ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}).

Dessin :

L'ensemble des matrices carrées à n lignes et n colonnes et à coefficients dans \mathbb{K} se note $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Transposition : Si $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, on appelle transposée de A et on note tA la matrice de $\mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{K})$ définie par : $\forall i \in \{1, \dots, p\}, \forall j \in \{1, \dots, n\}, ({}^tA)_{ij} = a_{ji}$

Ainsi, la matrice tA est la matrice construite à partir de A en remplaçant les lignes par les colonnes.

Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, alors tA est aussi dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Rq: Si $C = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ est une matrice unicolonne, sa transposée ${}^tC = (c_1, c_2, \dots, c_n) \in \mathcal{M}_{1,n}(\mathbb{K})$ est une matrice uniligne.

II) OPÉRATIONS D'ESPACE VECTORIEL : SOMME MATRICIELLE ET MULTIPLICATION PAR UN SCALAIRE :

1) Addition de matrices

Définition : Soient $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ et $B = (b_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$.

On appelle somme des matrices A et B la matrice $A + B = (d_{ij})$ définie par :

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, \forall j \in \{1, \dots, p\}, d_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$$

Propriétés : $(\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}), +)$ est un groupe commutatif, c'est-à-dire que :

- l'addition des matrices est une opération interne dans $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$,
- elle est commutative et associative,
- il existe un élément neutre, la matrice $O_{n,p}$: matrice nulle, dans $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$,
- toute matrice possède un opposé dans $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$.

En particulier, $(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), +)$ est un groupe commutatif.

2) Multiplication par un scalaire

Définition : Soient $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ et $\alpha \in \mathbb{K}$.

On définit la matrice $\alpha.A = (b_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ par :

$$\forall i \in \{1, \dots, n\}, \forall j \in \{1, \dots, p\}, b_{ij} = \alpha a_{ij}.$$

”Pour multiplier une matrice par un scalaire, on multiplie chaque terme de la matrice par ce scalaire”

3) Conséquence structurale des opérations d'addition et de multiplication par un scalaire : l'e.v. $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$:

Thm : Muni des opérations précédemment définies, $(\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}), +, \bullet)$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel.

Déf : La base canonique de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ est la famille des **matrices élémentaires** $E_{uv} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$, $1 \leq u \leq n$ et $1 \leq v \leq p$ définies par : $E_{uv} = (e_{ij})_{(i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket}$ avec $e_{uv} = 1$ et $e_{ij} = 0$ si $(i,j) \neq (u,v)$.

Dessin :

Toute matrice A de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ est donc égale à une unique combinaison linéaire de matrices élémentaires,

d'où : Thm : $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ est un espace vectoriel de dimension $n \times p$

Def : Pour $A \in \mathcal{M}_{n,p}$, on appelle rang de la matrice A , et on note $\text{rg}(A)$ le rang de la famille des vecteurs colonnes de A dans l'ev \mathbb{K}^n .

Rq : $\forall A, B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}), {}^t(\alpha A + B) = \alpha {}^t A + {}^t B$, autrement dit la transposition est une opération linéaire

III) PRODUIT MATRICIEL :

⚠ LE PRODUIT DE DEUX MATRICES N'EST PAS TOUJOURS POSSIBLE

⚠ EN GÉNÉRAL $A \times B \neq B \times A$.

⚠ EN GÉNÉRAL LA MULTIPLICATION DES MATRICES N'EST PAS UNE OPÉRATION INTERNE.

1) Produit d'une matrice ligne par une matrice colonne (produit scalaire) :

Def : si $A \in \mathcal{M}_{1,p}(\mathbb{K})$ et $B \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{K})$, alors par définition $c = A \times B \in \mathbb{K}$ est le résultat du produit scalaire de A par B.

Ex :

2) Cas général :

Def : Soient $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ et $B = (b_{ij}) \in \mathcal{M}_{p,m}(\mathbb{K})$, alors $A \times B$ est la matrice $C \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{K})$ définie par : $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall j \in \llbracket 1, m \rrbracket, c_{ij}$ est le produit scalaire de la ligne i de A par la ligne j de B, ce qui s'écrit

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall j \in \llbracket 1, m \rrbracket, c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}.$$

Ex 1 :

Ex 2: Soit $n \in \mathbb{N}^* - \{1\}$. On considère alors une matrice $C \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$ et une matrice $L \in \mathcal{M}_{1,n}(\mathbb{K})$.

1. Préciser $L \times C$ et $C \times L$.

2. On note $A = C \times L$. Calculer les puissances successives de A.

Propriétés :

- Le produit des matrices est associatif.
- $\forall A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}), \forall B \in \mathcal{M}_{p,m}(\mathbb{K}), {}^t(AB) = {}^tB {}^tA$.

IV) CAS DES MATRICES CARRÉES :

1) L'anneau $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ Dans le cas des matrices carrées, la multiplication des matrices est une opération interne.

Elle n'est pas commutative (en général), mais est associative.

Notation : On note $\mathcal{M}_n(\mathbb{K}) = \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{K})$; thm : $(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), +, \times)$ est un anneau non commutatif qui admet pour élément neutre (pour \times) la matrice identité : $I_n = (e_{ij})$ telle que :

$$\begin{cases} e_{ii} = 1 \\ e_{ij} = 0, \text{ sinon} \end{cases}$$

Thm HP : $(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), +, \times, \bullet)$ est une algèbre non commutative.

Propriétés : aucune identité remarquable (y-compris le binôme de Newton) n'est utilisable, sauf si toutes les matrices utilisées commutent entre elles : $A \times B = B \times A$.

Ex : $(A + B)^2 =$

Rq: Noter que **toute matrice A commute avec I_n** et que l'on peut donc développer $(A + I_n)^p$ p.ex.

2) Matrices particulières de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

Déf : $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est **triangulaire supérieure** ssi $\forall (i, j) \in \{1, \dots, n\}^2$, $a_{ij} = 0$ pour $i > j$

$A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est **triangulaire inférieure** ssi $\forall (i, j) \in \{1, \dots, n\}^2$, $a_{ij} = 0$ pour $i < j$

On note $\mathcal{T}_n^+(\mathbb{K})$ (resp. $\mathcal{T}_n^-(\mathbb{K})$) l'ensemble des matrices triangulaires supérieures (resp. inférieures). Ce sont deux sous-espaces vectoriels de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Le produit de deux matrices triangulaires supérieures (resp. inférieures) est une matrice triangulaire supérieure (resp. inférieure).

Déf : Une matrice $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est **diagonale** si : $\forall i \neq j$, $a_{ij} = 0$.

On note $\mathcal{D}_n(\mathbb{K})$ l'ensemble des matrices diagonales : $\mathcal{D}_n(\mathbb{K})$ est stable pour $+$ et \times , $\mathcal{D}_n(\mathbb{K})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ de dimension n .

Démo :

Une matrice $A = (a_{ij})$ est **symétrique** si : ${}^tA = A$. On note $\mathcal{S}_n(\mathbb{K})$ l'ensemble des matrices symétriques. $\mathcal{S}_n(\mathbb{K})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ de dimension $\frac{n(n+1)}{2}$.

Démo :

Une matrice $A = (a_{ij})$ est **antisymétrique** si : ${}^tA = -A$. On note $\mathcal{A}_n(\mathbb{K})$ l'ensemble des matrices antisymétriques.

$\mathcal{A}_n(\mathbb{K})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Il est de dimension $\frac{n(n-1)}{2}$.

Démo :

Une matrice $N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est dite **nilpotente** s'il existe $p > 1$ tel que $N^p = O_n$.

Complément sur les matrices élémentaires carrées :

- $\forall u, v, w \in \{1, \dots, n\}, E_{uv} \times E_{vw} = E_{uw}$
- en particulier $\forall u \in \{1, \dots, n\}, E_{uu}^2 = E_{uu}$
- $\forall u, v, w, t \in \{1, \dots, n\}, v \neq t, E_{uv} \times E_{tw} = O_n$.

Démo :

Rq : Une matrice qui apparaît fréquemment dans les exercices : la matrice $U = (u_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ définie par : $\forall (i, j) \in \{1, \dots, n\}^2, u_{ij} = 1$ vérifie : $U^2 = nU$ puis, par récurrence, $\forall p \in \mathbb{N}^*, U^p = n^{p-1}U$.

Démo :

3) Polynôme d'une matrice carrée $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

Déf : Soit p un polynôme $p(X) = \sum_{k=0}^m u_k X^k = u_0 + u_1 X + u_2 X^2 + \dots + u_m X^m$.

On appelle $p(A)$ la matrice : $p(A) = u_0 I_n + u_1 A + u_2 A^2 + \dots + u_m A^m$.

Prop : Deux polynômes d'une même matrice A commutent : $P(A) \times Q(A) = Q(A) \times P(A) = (P \times Q)(A) = (Q \times P)(A)$.

Déf : p est **annulateur** de la matrice A ssi $p(A) = u_0 I_n + u_1 A + u_2 A^2 + \dots + u_m A^m = O_n$ (matrice nulle $n \times n$)

*Thm **HP** : toute matrice d'ordre n admet des polynômes annulateurs de degré n (ou moins); tous les polynômes annulateurs d'une matrice sont multiples d'un même polynôme annulateur minimal (pour le degré).*

⇒ Méthode : Pour calculer l'image d'une matrice carrée M par un polynôme P , on trouve un polynôme annulateur $A(X)$ de M , et on effectue la division euclidienne de P par A : $P = AQ + R$, donc $P(M) = A(M)Q(M) + R(M) = R(M)$

⇒ Méthode : Idem pour le calcul d'une puissance de M : $X^k = QA + R$ donc $M^k = Q(M)A(M) + R(M) = R(M)$

Ex 3 : $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$, calculer A^n pour $n \in \mathbb{N}$.

Ex 4: Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $B = A - I_3$. Calculer B^m puis A^m pour $m \in \mathbb{N}$.

Ex 5: Soit $U = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ et $M = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{6} & \frac{1}{6} \\ \frac{1}{6} & \frac{2}{3} & \frac{1}{6} \\ \frac{1}{6} & \frac{1}{6} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}$. Calculer U^n puis M^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

4) Cas des matrices carrées inversibles

Def : On dira qu'une matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est **inversible**, s'il existe une matrice $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ telle que $A \times B = B \times A = I_n$. Si cette matrice existe, elle est unique : on la note A^{-1} . C'est l'**inverse** de A .

Thm : Une matrice carrée est inversible à droite ssi elle est inversible à gauche

Déf : On note $GL_n(\mathbb{K})$ l'ensemble des matrices inversibles de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Thm : $(GL_n(\mathbb{K}), \times)$ est un groupe (non commutatif), par suite $(GL_n(\mathbb{K}), +, \times)$ est un corps (non commutatif).

Thm : pour toutes matrices $A, B \in GL_n(\mathbb{K})$, $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.

Trois méthodes pour déterminer A^{-1} :

\Rightarrow **Méthode:** 1 : Prendre une matrice $B = (b_{ij})$ à coefficients indéterminés et résoudre le système de n^2 équations à n^2 inconnues obtenu en écrivant que $BA = AB = I_n$

\Rightarrow **Méthode:** 2 Résoudre le système : $AX = Y$ où $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ et $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ car si A est inversible, le

système $AX = Y$ équivaut à $X = A^{-1}Y$; pour tout Y il faut trouver un unique X .

\Rightarrow **Méthode:** 3 : On peut aussi utiliser un polynôme annulateur de la matrice A : Si A possède un polynôme annulateur tel que $u_0 \neq 0$, alors A est inversible et on peut facilement calculer son inverse :

Si $u_0 \neq 0$, alors : $u_1 A + u_2 A^2 + \dots + u_m A^m = -u_0 I_n$

et donc, $A \left(-\frac{u_1}{u_0} I_n - \frac{u_2}{u_0} A - \dots - \frac{u_m}{u_0} A^{m-1} \right) = \left(-\frac{u_1}{u_0} I_n - \frac{u_2}{u_0} A - \dots - \frac{u_m}{u_0} A^{m-1} \right) A = I_n$

ce qui prouve que : $A^{-1} = -\frac{u_1}{u_0} I_n - \frac{u_2}{u_0} A - \dots - \frac{u_m}{u_0} A^{m-1}$.

On admettra que la condition $u_0 \neq 0$ est une condition suffisante mais non nécessaire.

Ex 6: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$, calculer A^{-1} .

Rq: Une matrice nilpotente n'est pas inversible.

Démo :

Rq: la matrice $U = (u_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ définie par : $\forall (i, j) \in \{1, \dots, n\}^2, u_{ij} = 1$ n'est pas inversible.

Démo :

Cas des matrices d'ordre 2 :

Thm : une matrice $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ est inversible ssi son **déterminant** $\text{Det}(M) = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$ est non nul ; dans ce cas $M^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

Démo :**V) UNE APPLICATION : MATRICE DE CHANGEMENT DE BASE DANS UN ESPACE VECTORIEL :**

Thm/Déf : Soit E un espace vectoriel de dimension n , $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$ et $\mathcal{B}' = \{u_1, \dots, u_n\}$ deux bases de E .

On a alors, en notant $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ les composantes de x dans l'ancienne base \mathcal{B} et $X' = \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}$ celles du même

vecteur x dans la nouvelle base \mathcal{B}' : **$X = PX'$**

La matrice P s'appelle la **matrice de passage** de la base \mathcal{B} vers la base \mathcal{B}' . Elle s'obtient en écrivant en colonne les composantes des vecteurs u_j de la base \mathcal{B}' dans la base \mathcal{B} .

$P \in GL_n(\mathbb{K})$ et P^{-1} est la matrice de passage de la base \mathcal{B}' vers la base \mathcal{B} , c'est-à-dire que les colonnes de P^{-1} sont les composantes des vecteurs e_j dans la base \mathcal{B}' .

[[Démo :